

LP	Symbol		Opis
1	D. FG	WE	Wejście sygnału z czujnika D.FG
2	ASBL MM	WE	Wejście rodzaju pracy (NP)
3	V.DRIVE SEP.	WE	Wejście impulsów synchronizacji do separatora
4	REC.	WE	Wejście sygnału RECORD
5	S4	WY	Wyjście stanu przełącznika REC/PB
6	CYL.FG	WY	Wyjście kontrolne sygnału (NP)
7			
8	REF 25Hz	WE	Napięcie odniesienia
9	CTL PULSE (-)	WE/ WY	Wejście impulsów z głowicy CTL/wyjście impulsów CTL do głowicy przy nagrywaniu
10	CTL PULSE(+)	WE/ WY	Wejście impulsów z głowicy CTL/wyjście impulsów CTL do głowicy przy nagrywaniu
11	CTL PB AMP	WY	Wyjście kontrolne impulsów CTL
12	CTL PB AMP OUT	WY	Wyjście impulsów CTL
13	CTL IN	WE	Wejście impulsów CTL
14	GND		Masa układu

M 51483 P

Układ scalony M 51483 P pełni rolę interfejsu pomiędzy procesorem *servo* a układem M 54648 L (patrz str.155), który z kolei steruje komutatorowym silnikiem prądu stałego *capstan motor*. Tego typu silniki nie pozwalają na realizację funkcji trikowej – „przeглядanie klatka po klatce”, co wymagałoby wykonywanie przez *capstan* obrotów o kilka stopni – przy przejściu do następnego obrazu. Dużo łatwiej jest spowolnić obroty *capstana*, przez podanie na układ M 54648 L zmniejszonego napięcia odniesienia z interfejsu.

Można w ten sposób uzyskać efekt zwolnionego odtwarzania treści wizyjnej.