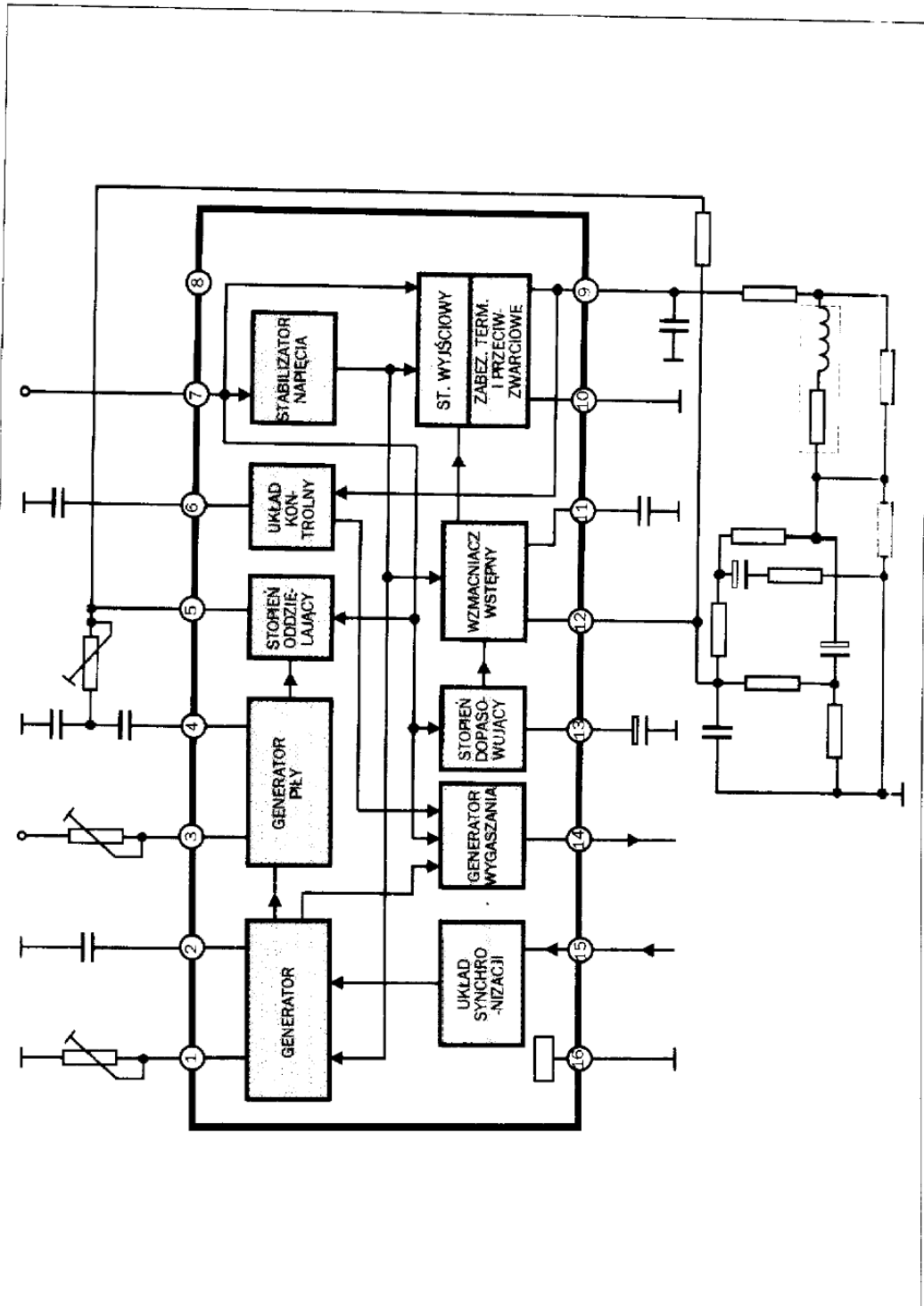
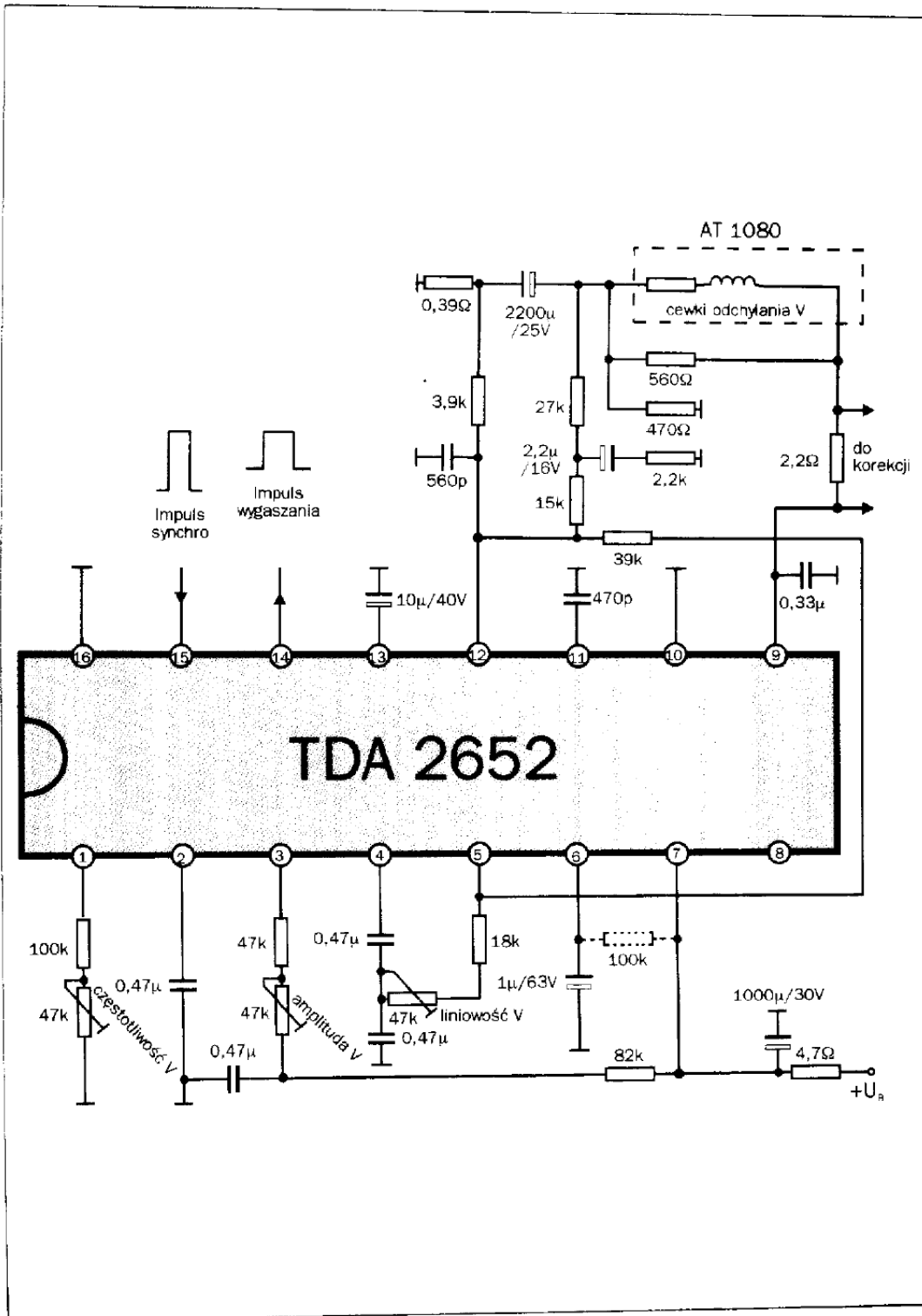


# TDA 2652





**TDA 2652**

## Opis wyprowadzeń układu scalonego TDA 2652.

1	Regulacja częstotliwości V (rezystancją)	9	Impuls sterujący
2	Regulacja częstotliwości V (pojemnością)	10	Masa stopnia wyjściowego
3	Regulacja amplitudy V	11	Kompensacja częstotliwości
4	Wyzwalanie generatora piły	12	Sprzężenie zwrotne
5	Sprzężenie zwrotne (liniowość)	13	Odfiltrowanie
6	Tłumienie tętnień zakłócających	14	Wyjście impulsu wygaszania
7	Zasilanie	15	Wejście impulsu synchronizacji
8	Wołne	16	Masa układu

## Parametry układu scalonego TDA 2652.

Nazwa parametru	Oznaczenie	Wartość		Jednostka
		min	max	
<b>Parametry charakterystyczne i graniczne</b>				
Napięcia	$U_{2/16}$	0		8 [V]
	$U_{1/16}$	0		50 [V]
	$U_P (7/16)$	0		50 [V]
	$U_{9/16}$	0		50 [V]
	$U_{11/16}$	0		50 [V]
	$U_{12/16}$	0		12 [V]
	$U_{13/16}$	0		50 [V]
	$U_{15/16}$	0		12 [V]
Prądy	$-I_1$			1 [mA]
	$I_3$			1 [mA]
	$I_5$			5 [mA]
	$I_6$			1 [mA]
	$I_{7, 9, 10}$	wew. ograniczone		
	$I_{14}$			$\pm 15$ [ $\mu A$ ]
	Moc tracona	$P_{tot}$	wew. ograniczona	
Temperatura otoczenia pracy	$\theta_u$	-20 ...	ograniczenie	[°C]
Temperatura składowania	$\theta_s$	-25 ...		+150 [°C]

TDA 2652

Nazwa parametru	Oznaczenie	Wartość			Jednostka
		min	typ	max	
Rezystancja termiczna złącze-radiator	$R_{th G}$		3		[K / W]
<b>Parametry pracy dla <math>\theta_u = 25^\circ\text{C}</math></b>					
Napięcie zasilania	$U_{P(7/16)}$	15	...	35	[V]
Wejściowe napięcie polaryzacji przy $U_{(7/16)} = 30,5\text{ V}$	$U_{12/16}$	2,01	2,07	2,13	[V]
Wejściowy prąd stały	$I_{12}$		1		[ $\mu\text{A}$ ]
Czas trwania impulsu gaszącego przy synchronizacji 50 Hz	$t_B$	1,33	1,4	1,47	[ms]
Impuls wygaszania, prąd wyjściowy	$I_{14}$	-12	...	+12	[mA]
Napięcie wyjściowe, generator wygaszania dla $I_{14} = \pm 10\text{ mA}$	$U_{7/14}$		1		[V]
	$U_{14/16}$		1		[V]
Napięcie odłączenia generatora	$U_{1/16}$		9		[V]
Napięcie wyjściowe wzmacniacza impulsu piły	$U_{5/16}$	1	...	$U_P - 0,5$	[V]
Napięcie synchronizacji	$U_{15/16}$	1	...	12	[V]
Współczynnik temperatury dla $\theta_G = 20 \dots 100^\circ\text{C}$	$(\Delta f/f)/\Delta\theta$		0,0001		[1/K]
Współczynnik napięciowy dla $U_P = 15 \dots 35\text{ V}$	$(\Delta f/f)/\Delta U_P$		0,0004		[1/V]
Temperatura złącza, wartość włączenia temperaturowego zabezpieczenia (zadziałanie wyłącznika termicznego)	$\theta_J$	142	150	158	[ $^\circ\text{C}$ ]
Napięcie wyjściowe					
dla $-I_g = 2\text{ A}$	$U_{9/16}$		$U_P - 2,3$	$\leq U_P - 2,6$	[V]
dla $I_g = 2\text{ A}$	$U_{9/16}$		2,3	$\leq 2,6$	[V]
Prąd wyjściowy	$I_g$		$\leq \pm 2$		[A]
Zakres synchronizacji			15		[%]

TDA 2652

Porównanie wersji układowych:

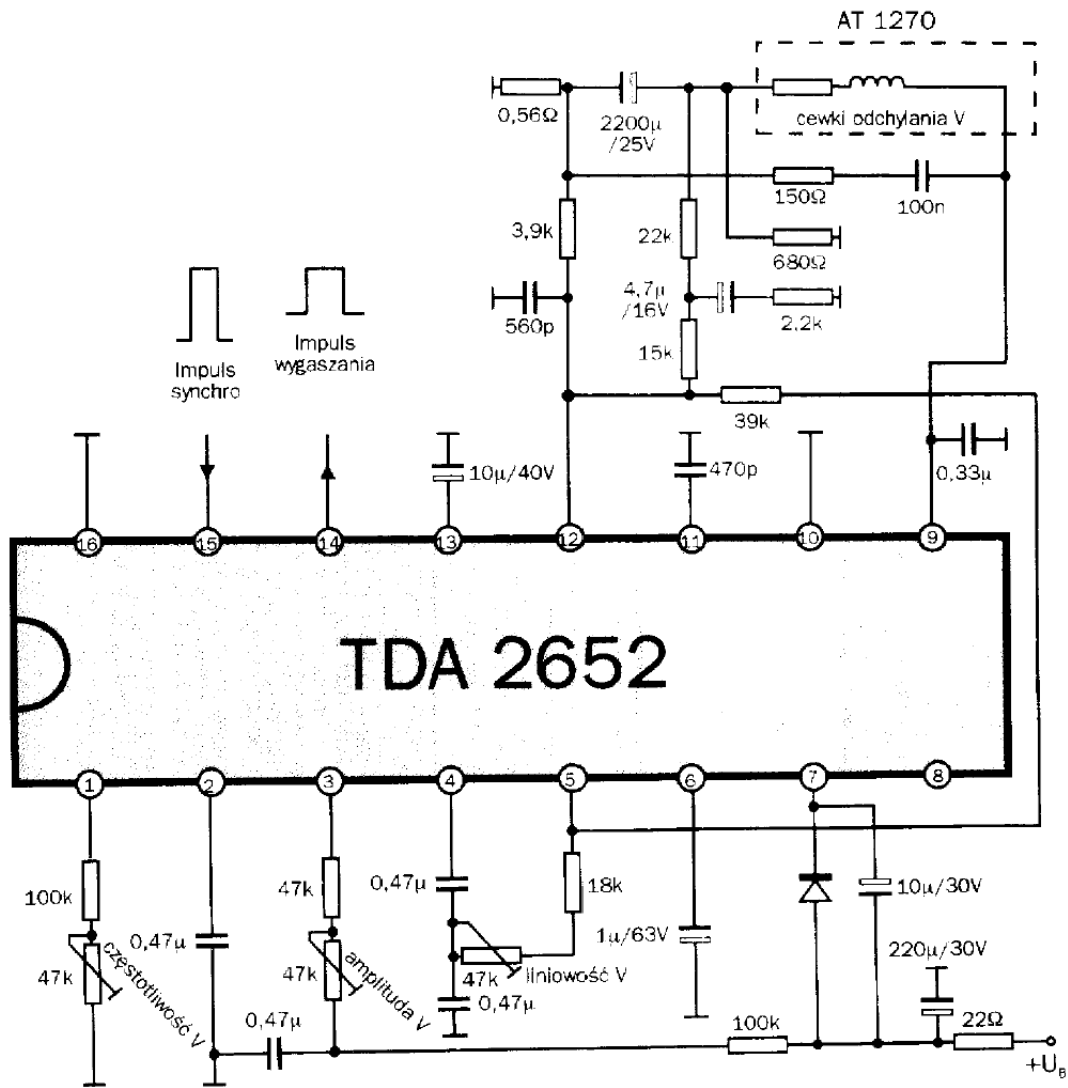
Nazwa parametru	Parametr	20 AX	30 AX	Jednostka
Napięcie zasilania, układowe	$U_{B1}$	33	33	[V]
Napięcie zasilania	$U_B$	30,5	26,5	[V]
Wyjściowe napięcie polaryzacji	$U_{9/16}$	17	14	[V]
Wyjściowe napięcie	$U_{9/16 M}$	36	44	[V]
Pobór prądu	$I_7$	505	310	[mA]
Prąd wybierania	$I_{AE mm}$	3,6	2,2	[A]
Prąd wyjściowy	$I_{9 mm}$	$\pm 1,9$	$\pm 1,1$	[A]
Czas powrotu	$t_R$	1	1,1	[ms]
Wyjściowa moc tracona	$P_{tot}$	8,5	4,5	[W]
Wyj. moc tracona z radiatorem dla $R_{th K} = 4 K/W$ przy $\theta_U \leq 60^\circ C$	$P_{tot G}$	10		[W]

Monolityczny, zintegrowany układ odchyłania V dla kineskopów 110°.

Układ posiada:

- ◆ generator V i generator piły ze stopniem sterującym synchronizowanym,
- ◆ przedwzmacniacz, stopień sterujący i stabilizator napięcia,
- ◆ termiczne i przeciwzwarciowe zabezpieczenie stopnia wyjściowego,
- ◆ układ wygaszania,
- ◆ układ kontrolny.

# TDA 2652



*Inny sposób zasilania cewek odchyłających*

**TDA 2652**